

THERMODYNAMIK & STATISTISCHE MECHANIK.

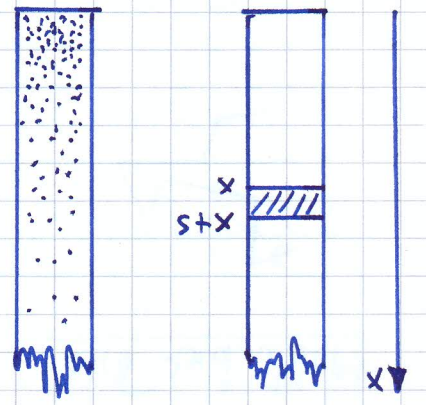
Literatur: 1. P. Resnikes, M. Schulz & B.M. Schulz, Theoret. Physik II
 2. M. Kardar, Statistical Physics of Particles
 3. K. Huang, Statistical Mechanics / Statistische Mechanik
 4. R. Becker, Theorie des Wärmes / Theory of Heat
 5. W. Bräuig, Statistische Theorie des Wärmes
 6. F. Schwabl, Statistische Mechanik
 7. M. Pristler & B. Bergesser, Equilibrium Statistical Mechanics
 8. W. Weidlich, Thermodynamik & Statistische Mechanik
 9. D.A. McQuarrie, Statistical Mechanics
 10. T. Fressbach, Statistische Physik

0. EINLEITUNG.

Die barometrische Höhenformel: Betrachte eine Luftsäule mit 1 cm^2 Querschnitt. Auf das gabel Säule herrsche dieselbe Temperatur.

Schwerkraft auf Schlüt der Dicke s : $s \cdot g \cdot s$

ρ : Massendichte des Gases



$$[s \cdot g \cdot s] = \frac{\text{cm}^3}{\text{g}} \cdot \frac{\text{cm}^2}{\text{cm}^2} \cdot \frac{\text{cm} \cdot \text{sec}^2}{\text{g}} = \left[\frac{\text{cm}^2}{\text{g}} \right] \text{Druckenerheit (Einheitsgrößenwert)}$$

Die Schlüt wird getragen von der Nachbarschlütten \Rightarrow Druckdifferenz zwischen x und $x+s$ entspricht der Schwerkraft / Querschnitt der Schlüt:

$$\Rightarrow p(x) - p(x+s) = \rho g s$$

$$\Rightarrow \text{im Kontinuitätslimites } s \rightarrow 0: \frac{dp(x)}{dx} = -\rho g$$

Alternative Formulierung: Druck an der Stelle x der Luftsäule ist:

$$p(x) = \int_{\infty}^x g \cdot \rho(x) dx \Rightarrow \frac{dp(x)}{dx} = -g \cdot \rho$$

Ideales Gasgesetz: $pV = nRT$ oder $p = \frac{R \cdot T}{M} \cdot \rho$: M ist Molekulargewicht

$$\text{Aus } \frac{dp}{dx} = -\frac{M \cdot g}{RT} \cdot p \Rightarrow \frac{d \log p(x)}{dx} = -\frac{M \cdot g}{RT}$$

$$\Rightarrow p(x) = p_0 \cdot \exp\left(-\frac{M \cdot g}{RT} \cdot x\right) : p_0 \text{ ist Druck am Boden}$$

Bsp.: Für Luft ist Wert auf $\frac{1}{2}$ in einer Höhe von 8.7 km.

In der barometrischen Höhenformel sehen wir einen Wettbewerb zwischen potentieller Energie $M \cdot g \cdot x$ und thermischer Energie RT . Mit der Avogadrozahl N_A

können wir auch schreiben $\frac{M \cdot g}{RT} \cdot x = \frac{m \cdot g \cdot N_A}{M \cdot RT} \cdot x = \frac{m \cdot g}{k_B T} \cdot x$, wobei $k_B T$ die molekulare

thermische Energie darstellt.

Molekulares Bild:



Luftteilchen stossen ständig gegeneinander und führen dabei sog. Brownsche Bewegung aus. Betrachtet ein Volumen V der Säule. Der Teilchenstrom durch die Oberfläche S hängt mit der Konzentration $C(x, T)$ zusammen:

$$\frac{d}{dt} \int_V C(x, T) dV = - \int_S \vec{j}(x, T) dS = - \int \frac{\partial \vec{j}(x, T)}{\partial x} dV$$

Gauss Divergenztheorem

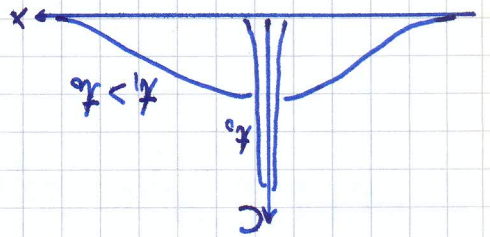
\Rightarrow Kontinuitätsgleichung: $\frac{\partial}{\partial t} C(x, T) + \frac{\partial}{\partial x} \vec{j}(x, T) = 0$.

Der Teilchenstrom $\vec{j}(x, T)$ hat zwei Beiträge:

(!) Diffusion aufgrund einer "äusseren" Kraft $\vec{F}_{ext}(x) = -V'(x)$, hier Schwerkraft:

$\vec{j}_{diff} = C \cdot v$, wobei v die lokale Geschwindigkeit des Teilchens ist.

In überdampfter Fall: $\vec{j}_{v} = \vec{F}_{ext} = -\frac{dV(x)}{dx}$ Reibung



Gaussfunktion

$$\tilde{C}^*(\lambda, u) = \frac{u + k\lambda^2}{C_0} \Rightarrow C(\lambda, t) = C_0 \exp(-k\lambda^2 t) \rightarrow C(x, T) = \frac{C_0}{\sqrt{4\pi kT}} e^{-\frac{x^2}{4kT}}$$

f: $u \tilde{C}^*(\lambda, u) = -k\lambda^2 \tilde{C}^*(\lambda, u) + C_0$ nach Fouriertransformation

g: $u \tilde{C}(x, u) = k \frac{\partial^2}{\partial x^2} \tilde{C}(x, u) + C_0 \delta(x)$ nach Laplacetransformation

$\frac{\partial}{\partial t} C(x, t) = k \frac{\partial^2}{\partial x^2} C(x, t)$ Diffusionsgleichung (aufgrund thermischer Bewegung)

Was ist die Lösung der FPS-Gl. für konstantes Potential und $C_0(x) = C_0 \delta(x)$?

In der Realität ist die Temperatur eine Funktion von x.

schlecht, da $g(x) \sim C_0(x)$.

Mit der Einteilung $K = \lambda_{ABT} / (c m \eta)$ folgt genau die barometrische Höhenformel $C_{st}(x) = C_0 \exp(-mgx / (\lambda_{ABT}))$ in der Luftschicht mit Erhöhtenwert.

Stationär: $\frac{\partial C}{\partial t} = 0 \Rightarrow \frac{g}{\eta} C_{st}(x) = -k \frac{d}{dx} C_{st}(x) \Rightarrow C_{st}(x) = N \exp(-\frac{g}{k\eta} x)$

$\Rightarrow \frac{\partial}{\partial x} C(x, t) = \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{g}{\eta} + k \frac{\partial}{\partial x} \right) C(x, t)$

Schwerkraft: $V(x) = mgx$; $\eta = m\eta$ Viskosität

$\frac{\partial}{\partial t} C(x, t) = -\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{V'(x)}{\eta} + k \frac{\partial}{\partial x} \right) C(x, t)$

Alle Terme zusammen ergeben die Fokker-Planck-Smoluchowski-Gleichung:

sind in vielen Fällen aus als ein. K ist die sog. Diffusionskonstante.

(ii) Thermisch ausgeg. Z-fallsbewegung führt zu einem Konzentrationsausgleich $\Rightarrow \frac{\partial}{\partial t} C(x, t) = -k \frac{\partial}{\partial x} C(x, t)$, d.h., aus einem Volumen mit höherer Konzentration

$\Rightarrow \frac{\partial}{\partial t} C(x, t) = -\frac{C(x, t)}{\tau} \frac{dV(x)}{dx}$ Teilchen bewegen sich in Richtung von F

Sie kann mittels höherer Formel ist ein Beispiel für ein Gibbs-Befehls-System, stellt sie aus einem Nichtgleichgewicht im Gleichgewicht. Wie wir gesehen haben, entsteht sie aus einem Nichtgleichgewicht durch die mikroskopische Dynamik der Teilchen des Gases.

Gleichgewicht heißt, dass sich in einem Experiment die Systemgrößen (Druck, Konzentration ...) zeitlich nicht ändern. Im Beispiel der FPS-Gleichung heißt Gleichgewicht wettbewerbsfähig die Betrachtung des Limes $t \rightarrow \infty$ bzw. $t \gg (k\lambda)^{-1}$, wobei λ dann die Länge eines typischen Längenskala ist. Praktisch heißt das, dass Gleichgewicht dann erreicht ist, wenn sich das System langsam verändert als die Dauer des Experiments. Eine dimensionslose Zahl ist die Deborahzahl

$$T = \frac{\text{Zeitskala des Experiments}}{\text{typ. Relaxationszeit des Systems}}$$

Hier bedeutet Relaxation das Wiedererlangen des Ruhezustandes nach einer Störung. Beispiel: Fildrop experiment: ein Tropfen ca. alle 10 Jahre.

Statistische Physik: Hier betrachte wir Systeme, die i.d.R. von der GröÙenordnung

10^{23} Teilchen enthalten. Wir werden für solche Systeme allgemeine Gesetze herleiten, obwohl wir den Zustand jedes einzelnen Teilchen nicht kennen. In der klassischen Mechanik können wir auch Aussagen für beliebig viele Teilchen, z. Bsp. oder Impulsatz eines Systems von Massepunkten. Ringer sind exakte Lösungen bereits für ein Dreikörperproblem, i. allg. nicht möglich. Die statistische Physik beruht auf mathematisch-physikalischen Prinzipien und enthält die Aussagen der Thermodynamik, welche selbst eine axiomatische Struktur hat, welche aus experimentellen Beobachtungen heraus aufgestellt wurde.

Die klassische Mechanik ist vollständig reversibel. Dies widerspricht aber unserem Intuition thermodynamisches / makroskopisches System. Auch dafür liefert die statistische Physik Begründungen.

1. Mikrozustand, Phasenraum und Liouville-Gleichung.

Aus der klassischen Mechanik wissen wir, dass ein System mit f Freiheitsgraden eine $2f$ -dimensionale Phasenraum aufspannt. Die generalisierte Koordinaten und Impulse

sind dabei i. allg. eine Funktion der Zeit. Der Phasenraumvektor $\vec{\Gamma} = (q_1, \dots, q_f, p_1, \dots, p_f)$ zu einem bestimmten Zeitpunkt bezeichnet einen Mikrozustand des Systems, in dem

also die p_i und q_i aller Teilchen bestimmt sind. Der Makrozustand eines Systems mit N gegebenen Makrozustand. Ein Ensemble von Mikrozuständen ist ein Kollektiv von

Systemen, die alle einen gegebenen Makrozustand entsprechen, die mikroskopisch jedoch

verschieden sein können. Ein Ensemble kann im Phasenraum durch die Summe seiner Mikrozustände beschrieben werden: dazu teilt wir den Phasenraum in kleine, endliche Volumina

$$\Delta \Gamma = \prod_{i=1}^f [\Delta q_i \Delta p_i]$$

auf. Jede Zelle wird durch einen Vektor $\vec{\Gamma}_n$ beschrieben. p_n ist die Wahrscheinlichkeit, einen best. Mikrozustand in Volumen $\vec{\Gamma}_n$ zu finden. Normierung: $\sum p_n = 1$.

Im Kontinuum: $\Delta \Gamma \rightarrow d\Gamma$ $\vec{\Gamma}_n \rightarrow \vec{\Gamma}$ $p_n \rightarrow dp(\vec{\Gamma})$

Wahrscheinlichkeitsdichte $g_0(\vec{\Gamma}) = \frac{dp(\vec{\Gamma})}{d\Gamma}$ $\therefore \int g_0(\vec{\Gamma}) d\Gamma = 1$ des Ausgangszustandes.

In der klassischen Mechanik kennen wir den Zustand eines Systems genau, d. h. dort $g_0(\vec{\Gamma}) = \delta(\vec{\Gamma} - \vec{\Gamma}_0)$, wobei $\vec{\Gamma}_0$ der komplett definierte Mikrozustand ist.

Die Liouville-Gleichung.

Der Ausgangszustand $g_0(\vec{\Gamma})$ wird sich mit der Zeit verändern. Was ist die Bewegungsgleichung für den Zustand $g(\vec{\Gamma}, t)$ mit dem Ausgangszustand $g(\vec{\Gamma}, t_0) = g_0(\vec{\Gamma})$?

Mikrozustände verändern sich zwar, sie können aber weder vernichtet noch erzeugt werden \Rightarrow Erhalten einer Kontinuitätsgleichung (S. 5.3):

$$\frac{\partial \rho(\vec{r}, t)}{\partial t} + \operatorname{div} \vec{V}(\vec{r}, t) = 0$$

$$\operatorname{div} = \frac{\partial}{\partial x_1} + \frac{\partial}{\partial x_2} + \frac{\partial}{\partial x_3} = \left(\frac{\partial}{\partial x_1}, \frac{\partial}{\partial x_2}, \frac{\partial}{\partial x_3} \right)$$

$$\vec{V}(\vec{r}, t) = (v_1, v_2, v_3) = (v_1, v_2, v_3)$$

Die Dynamik wird durch die kanonischen Gleichungen definiert: $q_i = \frac{\partial H}{\partial p_i}$, $p_i = -\frac{\partial H}{\partial x_i}$

$\vec{V}(\vec{r}, t) = \dot{\vec{r}}(t)$ ist die lokale Stromdichte (Wahrscheinlichkeitsstrom).

$$\text{In Komponenten: } \frac{\partial \rho}{\partial t} + \sum_{i=1}^3 \left[\frac{\partial}{\partial x_i} (v_i \rho) + \frac{\partial}{\partial p_i} (s p_i) \right] = 0$$

$$\text{Mit } \frac{\partial}{\partial x_i} (v_i \rho) = \frac{\partial v_i}{\partial x_i} \rho + v_i \frac{\partial \rho}{\partial x_i} = \frac{\partial v_i}{\partial x_i} \rho + s \frac{\partial \rho}{\partial p_i}$$

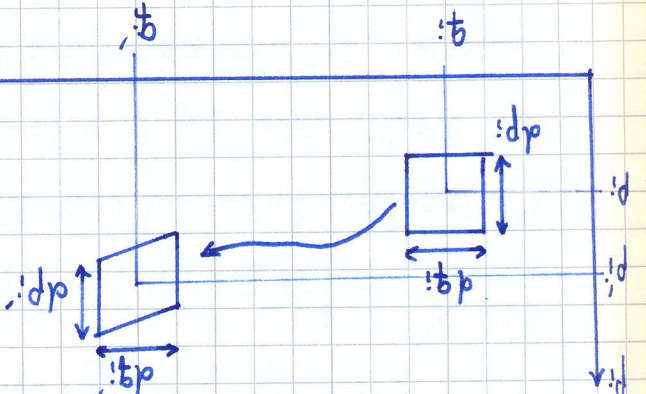
$$\text{und } \frac{\partial}{\partial p_i} (s p_i) = \frac{\partial s}{\partial p_i} p_i + s = \frac{\partial s}{\partial p_i} p_i + s \frac{\partial \rho}{\partial p_i}$$

$$\Rightarrow \frac{\partial \rho}{\partial t} + \sum_{i=1}^3 \left[\frac{\partial}{\partial x_i} (v_i \rho) + \frac{\partial}{\partial p_i} (s p_i) \right] = \frac{\partial \rho}{\partial t} + \left\{ s, H \right\} = 0$$

Poissonklammer

Wir erhalten die Liouvillegleichung $\frac{\partial \rho}{\partial t} = \{H, \rho\}$.

Interpretation im Phasenraum:



Das infinitesimale Phasenraumvolumen $d\Gamma$ bewegt sich in einem kleinen Zeitintervall δt . Dabei wird es deformiert, und es ist danach am Punkt $q' = q + \delta q$, $p' = p + \delta p$ gegeben.

Die auf q, p projizierte Kantenlänge des neuen Volumens sind $dq' = dq + \frac{\partial q}{\partial p} dp + \frac{\partial q}{\partial t} dt$, $dp' = dp + \frac{\partial p}{\partial q} dq + \frac{\partial p}{\partial t} dt$

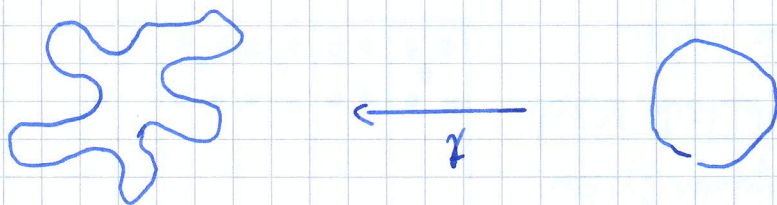
In erster Ordnung wird somit $d\Gamma' = \Pi dp' dq' = \Pi dp dq \left(1 + \left[\frac{\partial q}{\partial p} \frac{\partial p}{\partial q} + \frac{\partial q}{\partial t} \frac{\partial p}{\partial t} \right] \delta t + \mathcal{O}(\delta t^2) \right)$

Da aber $\frac{\partial q_i}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\partial H}{\partial p_i} \right) = \frac{\partial^2 H}{\partial p_i \partial t}$ und $\frac{\partial p_i}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial t} \left(-\frac{\partial H}{\partial q_i} \right) = -\frac{\partial^2 H}{\partial q_i \partial t}$

$\Rightarrow d\Gamma' = d\Gamma$ in erster Ordnung. Das Phaserraumvolumen bleibt also lokal erhalten \Rightarrow Liouville-Theorem: Die Phaserraumdichte $g(\Gamma, t)$ verhält sich wie eine inkompressible Flüssigkeit.

Flüssigkeit.
NB: $\frac{\partial g}{\partial t} = \{H, g\}$ kann auch als $\frac{dg}{dt} = 0$ geschrieben werden. $\frac{d}{dt}$ ist die totale oder Materialableitung.

Beweiskörper: (1) Im Gegensatz zu infinitesimalen Elementen $d\Gamma$ kann ein endliches Phaserraumvolumen grosse Änderungen erfahren. Ein zusammenhängendes Volumen wird aber aufgrund der Kontinuität der Bewegungsgleichungen immer zusammenhängend bleiben.



(2) Das Ensemblemittel $\langle \sigma \rangle = \int d\Gamma g(p_i, q_i, t) \sigma(p_i, q_i, t)$ eines physikalischen Observablen σ erfüllt die Bewegungsgleichung $\frac{d\langle \sigma \rangle}{dt} = \langle \{ \sigma, H \} \rangle$

Dem $\frac{d\langle \sigma \rangle}{dt} = \int d\Gamma \frac{\partial \sigma}{\partial t} g(p_i, q_i, t) = \int d\Gamma \sigma \left(\frac{\partial g}{\partial t} + \sum_i \left[\frac{\partial \sigma}{\partial p_i} \frac{\partial g}{\partial q_i} - \frac{\partial \sigma}{\partial q_i} \frac{\partial g}{\partial p_i} \right] \right)$

$\frac{d\langle \sigma \rangle}{dt} = -\int d\Gamma g \{ \sigma, H \} = \langle \{ \sigma, H \} \rangle$

(3) Ein Gleichgewichtszustand eines Ensembles entspricht der Bedingung $\frac{\partial g}{\partial t} = 0$. Dies ist aber erfüllt, wenn $g_{eq}(q_i, p_i) = g(H(q_i, p_i)) \Rightarrow \int dg(H, H) = 0 \Rightarrow$ Phaserraumdichte ist konstant auf Oberflächen konstantes Energie H .

2. Erwartungswerte und Ergodentheorem.

Beispiele für Observablen sind $\sigma = \sigma(p_i, q_i) = \sigma(\vec{r}) = \sum_i \frac{p_i^2}{2m_i}$ die kinetische Energie oder $\sigma = g(r^2) = \sum_i g(r_i^2 - q_i^2)$ die Dichte im Raum von Zuständen.

Neben solchen Ensemblemittelwerte (Scharmittel) können wir auch Zeitmittelwerte definieren

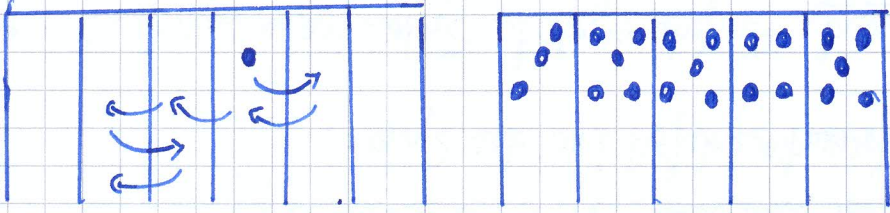
$$\bar{\theta}(t, t_M) = \frac{1}{t_M} \int_{t+t_M}^t \theta(\vec{r}) dt$$

Diese Größe fluktuiert von Messung zu Messung. Man erwartet, dass diese Fluktuationen abnehmen, wenn die Messzeit t_M wächst. Dann konvergiert das Zeitmittel zum Wert $\bar{\theta} = \lim_{t_M \rightarrow \infty} \frac{1}{t_M} \int_{t+t_M}^t \theta(\vec{r}) dt$

Das Ensemblemittel bei $\langle \theta \rangle$ wird dann durch das Zeitmittel immer besser angenähert. Voraussetzung ist aber, dass der Prozess selbststationär ist, d.h., dass in der immer längere werdenden Messzeit der gesamte Phasenraum exploriert wird und so alle Mikrozustände erreicht sind. Dies ist nicht immer der Fall, wie wir weiter sehen werden.

Ergodentheorem

Betrachte folgendes System:
Verteile N identische Kugeln zufällig in die Kästen!



\Rightarrow Ensemblewahrscheinlichkeiten

eine bestimmte Kugel in Kasten i zu finden: $\langle p_i \rangle = \frac{N_i}{N}$. Alternativ betrachte eine einzelne Kugel, die zufällig nach links und rechts springt. Die Zeitgewinnrate $\frac{t_i}{t}$ schonlichkeit, die Kugel in Kasten i zu finden, wird $\bar{p}_i = \frac{t_i}{t}$.

Wir erwarten, dass $\lim_{N \rightarrow \infty} \langle p_i \rangle = \lim_{N \rightarrow \infty} \bar{p}_i$.

Kommt die Phaseraumtrajektorie eines Systems jedem Punkt des ergodischen Phasenraums des Ensembles beliebig nahe, so ist das System ergodisch, und wir haben für eine allgemeine

Observable, dass

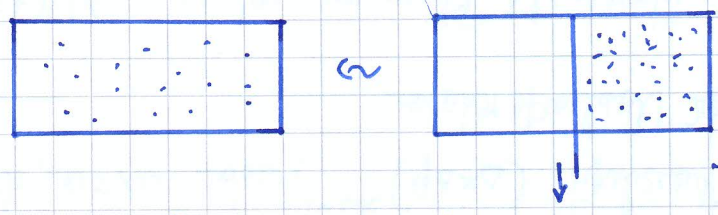
$$\lim_{t_M \rightarrow \infty} \int_{t+t_M}^t \theta(\vec{r}) dz = \int \theta(\vec{r}; p_i) \rho(\vec{r}; p_i) d\vec{r}$$

Ergodentheorem.

Ein mathematischer Beweis ist nur für ausgedehnte Systeme möglich.

Irreversibilität. Jedes Hamiltonsche System ist invariant unter Zeitumkehr, es ist reversibel. Makroskopische Systeme hingegen sind aufgrund unserer Erfahrung nicht reversibel. Ein makroskopisches Gleichgewichtszustand stellt sich ~~schon~~ meist

relativ unabhängig vom gewählten Anfangszustand $s_0(\vec{r})$ mit dem gleichen Wert ein.



Für expandiertes Gas wird z.Bsp. nicht wieder ν der korrespondierende Zustand zurück kommen.

(1.) Theoretisch könnten wir alle Teilchen durch Umkehr aller Impulse zu einem Zeitpunkt nach $s_0(\vec{r})$ zurück führen. Praktisch ist das nicht präzise genug möglich.

\Rightarrow praktische Irreversibilität.

(2.) Praktisch ist das System wie frei von Wechselwirkung mit seiner Umgebung

\Rightarrow Isoliert Berechnung verläßt und somit auch Reversibilität.

\Rightarrow Konstant zu nehmen der Informationsdefizit über das System.

Poincaré'sches Wiederkehrtheorem. Für jedes ergodische System kann man die Poincaré'sche

Satz beweisen: Ein ergodisches System erreicht nach hinreichend langer Zeit wieder eine

Zustand im Phasenraum, der sich in einer beliebig kleinen Entfernung zu seinem Ausgangszustand befindet.

Die Rückkehrzeit ist aber oft extrem lang. Praktische Bedeutung hat das Poincaré'sche

Satz nur bedingt, wegen der Konstanz zuweilen der Informationsverlustes aufgrund

des Nichtisoliertheits des Systems.

Poincaré'sche Wiederkehrzeit für ideales Gas. Nicht-wechselwirkende Gaspartikel in

Volumen V . Energieerhaltung $\approx E = \sum p_i^2 / (2m) \approx m$ im Impulsraum auf Oberfläche eines

$3N$ -dim. Kugel von Radius $R = \sqrt{2mE}$.

Kugeloberfläche: $A = \frac{2\pi^{3N/2}}{\Gamma(3N/2)} R^{3N-1} = \frac{2\pi^{3N/2}}{\Gamma(3N/2)} (2mE)^{(3N-1)/2}$

Ohne Reflexionen von Gaspartikeln an Wänden ist die Rückkehrwahrscheinlichkeit des Systems

$$|\vec{V}|^2 = \frac{1}{m^2} \sum_{i=1}^m p_i^2 = \frac{m}{2E}$$

Wir stellen uns eine Schlauch mit die Phase-bahnfrequenz ν vor. Der Schlauch hat den Querschnitt $(\Delta x)^2$, wobei $\Delta x \approx a_0$, das Teilchenradius und $\Delta x \approx \lambda$ aufgrund der Unschärferelation.

\rightarrow Schlauch überstreicht Phasenraumvolumen $\delta V(t) \approx V/t \rightarrow V/t \approx V/t \cdot 3^{N-1}$.

Schlauch ist bylines mit Grundflächens eines (3^{N-1}) -den Kugel im Impuls- & Ortsraum, mit Höhe V/t . Rückkehr zum Grundzustand, wenn gesamte Phasenraum überstrichen: Rückkehrzeit τ definiert durch

$$V/t \cdot 3^{N-1} \approx V \frac{2^{3N/2}}{(3N-1)^{1/2}} (2mE)$$

V : reduziertes Phasenraumvolumen -> inneres das konst. Energie

$$\tau = \frac{2^{(11m)}^{1/2} V^{1/3}}{2^{(11m)}^{1/2} V^{1/3}} \frac{\sqrt{2} E \Gamma(3N/2)}{(V^{1/3} \sqrt{2mE})^{3N-1}} \left(\frac{2\pi\hbar}{2\pi\hbar} \right)^{3N-1}$$

$\frac{2^{(11m)}^{1/2} V^{1/3}}{\sqrt{2} E}$ ist Zeitskala. Wir nehmen an: $\tau \approx 1$ sec.

$$\Gamma(x) \approx x^x e^{-x}$$

wird $E = N\varepsilon$, $V = \frac{4\pi}{3} N a_0^3 \phi^{-1}$:: ε mittl. Energie pro Teilchen, ϕ Volumanteil der

Großteilchen aus Gesamtvolumen

$$\tau \approx \left(\frac{2}{3N} \right)^{-3N/2} e^{3N/2} \left(\frac{4\pi}{3} N a_0^3 \phi^{-1} \right)^{1/3} \sqrt{2mE} \left(\frac{2\pi\hbar}{2\pi\hbar} \right)^{3N-1} \text{ sec}$$

$$\approx N^N e^{3N/2} \left(\frac{4\pi}{3} a_0^3 \phi^{-1} \right)^{1/3} \sqrt{mE} \left(\frac{3\pi\hbar}{3\pi\hbar} \right)^{3N} \text{ sec}$$

Es ist ok egal, ob Teilchen A wieder am Messungspforte von Teilchen A ist oder sich die Teilchenplätze vertauschen (Nichtunterscheidbarkeit des Teilchen) \Rightarrow Teile durch N!

$$\Rightarrow \tau \approx e^{5N/2} \left(\frac{4\pi}{3} a_0^3 \phi^{-1} \right)^{1/3} \sqrt{mE} \left(\frac{3\pi\hbar}{3\pi\hbar} \right)^{3N} \text{ sec}$$

Für 1M Helium wurde Normalbedingungen gefunden sind

$$\tau \approx 10^{24} \text{ sec.}$$

3. Quantensysteme. Zeitliche Entwicklung eines Systems wird durch den QM-Zustand

$|\psi\rangle$ beschrieben. Im Ortsraum deuten dies auf die Wellenfunkt. ψ

Mit Ortsvektor aller Koordinaten $\vec{Q}(t) = \begin{pmatrix} q_1(t) \\ \vdots \\ q_f(t) \end{pmatrix}$ ist $\psi = \psi(\vec{Q}, t)$.

QM Messgrößen sind Eigenwerte eines Observablen \hat{A} :

$\hat{A}|n\rangle = A_n|n\rangle$ wenn $|n\rangle$ Eigenzustand von \hat{A} mit Eigenwert A_n

Für allgemeine Zustand $|\psi\rangle$ wird A_n mit der Wahrscheinlichkeit w_n gemessen:

$$w_n = |\langle n|\psi\rangle|^2 = \langle n|\psi\rangle\langle\psi|n\rangle$$

Es gilt die Normierung $\sum_n w_n = 1$.

Was ist die Wahrscheinlichkeit w_n in einem beliebigen System des Ensemble oder Eigenwert A_n zu messen? w_n ist eine bedingte Wahrsch. =

$$w_n^{(i)} = w_n^{(j)} = \langle n|\psi^{(i)}\rangle\langle\psi^{(j)}|n\rangle$$

$\psi^{(i)}$ Wahrsch. an best. System des Ensembles im Zustand $\psi^{(i)}$ zu finden.

$$w_n = \sum_i \langle n|\psi^{(i)}\rangle\langle\psi^{(i)}|n\rangle = \langle n|\left[\sum_i |\psi^{(i)}\rangle\langle\psi^{(i)}|\right]|n\rangle$$

$$\text{Normierung: } \sum_n w_n = \sum_n \sum_i w_n^{(i)} p^{(i)} = \sum_i \sum_n \underbrace{w_n^{(i)} p^{(i)}}_{=1} = \sum_i p^{(i)} = 1$$

Dabei wird der Ausdruck $\hat{\rho} = \sum_i |\psi^{(i)}\rangle\langle\psi^{(i)}| p^{(i)}$ als Dichtematrix bezeichnet. Er ist analog zur klassischen Wahrscheinlichkeitsdichte & charakterisiert das System vollständig.

Eigenwerte des Dichtematrixoperators.

Norm: aus (*) folgt $\sum_n \langle n|\hat{\rho}|n\rangle = 1 \Rightarrow \text{tr } \hat{\rho} = 1$.

Die Spur ist aber unabhängig von der Wahl des Basisystems, $\text{tr}(\hat{\rho})$, die Normierung ist also allgemein erfüllt.