

Subsysteme & Schwankungen

Ergodisches System: $g(\vec{r})$ bzw. \bar{g} sind stationär, Mittelwerte über das Ensemble oder ein einzelnes System mit $k \rightarrow \infty$ sind gleichwertig. Betrachte ein stationäres, ergodisches unkorreliertes Vielteilchensystem, das hinreichend gross ist (N Teilchen). Spalte des System in M Subsysteme so auf, dass die Gesamtenergie des Subsystems \ll Wechselwirkungsenergie mit Rest: z.Bsp. ist Volumen $\sim N$, während eine Schnitt Δr des oberflächlichen Δr $N^{2/3}$ skaliert. Δr genügend klein \Rightarrow quasi-abgeschlossenes System.

\Rightarrow Zwei Subsysteme sind statistisch quasi-unabhängig \Rightarrow für $\vec{r} = (\vec{r}_1, \vec{r}_2)$, aufgespalten die zwei Teilsysteme folgt dann für Anteilwahrscheinl. von Punkt \vec{r} in Volumenelement $d\vec{r}_1, d\vec{r}_2$: $dp(\vec{r}) = dp_1(\vec{r}_1) dp_2(\vec{r}_2)$

$$\Rightarrow g(\vec{r}) \frac{d\vec{r}}{h^{3N} N!} = g_1(\vec{r}_1) \frac{d\vec{r}_1}{h^{3N_1} N_1!} g_2(\vec{r}_2) \frac{d\vec{r}_2}{h^{3N_2} N_2!} \Rightarrow g(\vec{r}) = \frac{N!}{N_1! N_2!} g_1(\vec{r}_1) g_2(\vec{r}_2)$$

M Subsysteme: $g(\vec{r}) = N! \prod_{k=1}^M g_k(\vec{r}_k) \frac{d\vec{r}_k}{h^{3N_k} N_k!} \therefore N = N_1 + N_2 + \dots + N_M$

Norm: $\int g_k(\vec{r}_k) \frac{d\vec{r}_k}{h^{3N_k} N_k!} = 1$

Mittelwerte: Betrachte physikalische Observable $f_i = f_i(\vec{r}_i)$ und $\bar{f}_i = h^{3N_i} N_i! \int f_i(\vec{r}_i) g_i(\vec{r}_i) \frac{d\vec{r}_i}{h^{3N_i} N_i!}$ in i -f. Subsystem ($i \neq j$) $\Rightarrow \bar{f}_i + \bar{f}_j = \overline{f_i + f_j}$ & $\bar{f}_i \bar{f}_j = \overline{f_i f_j}$ aus Unabhängigkeit.

Beweis: $\bar{f}_i \bar{f}_j = \int f_i(\vec{r}_i) g_i(\vec{r}_i) \frac{d\vec{r}_i}{h^{3N_i} N_i!} \int f_j(\vec{r}_j) g_j(\vec{r}_j) \frac{d\vec{r}_j}{h^{3N_j} N_j!}$

$$= \int f_i(\vec{r}_i) g_i(\vec{r}_i) \frac{d\vec{r}_i}{h^{3N_i} N_i!} \times \int f_j(\vec{r}_j) g_j(\vec{r}_j) \frac{d\vec{r}_j}{h^{3N_j} N_j!} \times \prod_{k \neq i, j} \int g_k(\vec{r}_k) \frac{d\vec{r}_k}{h^{3N_k} N_k!}$$

$$= \bar{f}_i \bar{f}_j$$

Sei f additiv (z.Bsp. Teilchenzahl) und unser System zusammengesetzt aus M Makroskopisch identischen Subsystemen: Gesamtwert $f = \sum_i f_i$

$$\Rightarrow \text{Mittelwert } \bar{f} = \sum_i \bar{f}_i = M \bar{f}_{\text{sub}}$$

Mittelwert quadrat-Schwankung: $\overline{(\Delta f)^2} = \overline{(f - \bar{f})^2} = \overline{\sum_i (f_i - \bar{f}_i)^2} = \sum_i \overline{(f_i - \bar{f}_i)^2}$

